

Definició i exemples

D'ara endavant, si no diem el contrari, K indicarà un cos commutatiu. Un *espai vectorial sobre K* és un conjunt E no buit junt amb

1. una operació $+$, que anomenarem *suma*, que compleix les següents propietats:

- ❖ és associativa: $\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} \quad \forall \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in E$
- ❖ és commutativa: $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u} \quad \forall \vec{u}, \vec{v} \in E$
- ❖ hi ha un element $\vec{0}$ tal que $\vec{u} + \vec{0} = \vec{u} \quad \forall \vec{u} \in E$
- ❖ per tot $\vec{u} \in E$ hi ha un altre element, que es denota per $-\vec{u}$, tal que $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0}$

2. una aplicació

$$\begin{aligned} K \times E &\rightarrow E \\ (a, \vec{u}) &\mapsto a\vec{u} \end{aligned}$$

que anomenarem *producte per elements de K* , que compleix

- ❖ $a(\vec{u} + \vec{v}) = a\vec{u} + a\vec{v} \quad \forall a \in K, \vec{u}, \vec{v} \in E$
- ❖ $(a+b)\vec{u} = a\vec{u} + b\vec{u} \quad \forall a, b \in K, \vec{u} \in E$
- ❖ $(ab)\vec{u} = a(b\vec{u}) \quad \forall a, b \in K, \vec{u} \in E$
- ❖ $1\vec{u} = \vec{u} \quad \forall \vec{u} \in E$, on 1 és la unitat del cos K .

Observem que 1 diu que $(E,+)$ és un grup commutatiu. Els elements de E els anomenarem *vectors*, els de K *escalars*. Farem servir la notació $\vec{u} - \vec{v}$ per indicar $\vec{u} + (-\vec{v})$.

De la definició es dedueix fàcilment:

- ❖ $0\vec{v} = \vec{0}$. En efecte, $0\vec{v} = (0+0)\vec{v} = 0\vec{v} + 0\vec{v} \Rightarrow 0\vec{v} = \vec{0}$.
- ❖ $a\vec{0} = \vec{0}$. En efecte, $a\vec{0} = a(\vec{0} + \vec{0}) = a\vec{0} + a\vec{0} \Rightarrow a\vec{0} = \vec{0}$.
- ❖ $a\vec{v} = \vec{0} \Rightarrow a = 0$ o $\vec{v} = \vec{0}$. En efecte, si $a \neq 0$, a té un invers a^{-1} . Llavors $\vec{v} = 1\vec{v} = (a^{-1}a)\vec{v} = a^{-1}(a\vec{v}) = a^{-1}\vec{0} = \vec{0}$.
- ❖ $(-1)\vec{v} = -\vec{v}$. En efecte, $\vec{v} + (-1)\vec{v} = 1\vec{v} + (-1)\vec{v} = (1+(-1))\vec{v} = 0\vec{v} = \vec{0}$.

Subespais vectorials

Sigui E un espai vectorial sobre K . Un subconjunt no buit $F \subset E$ es diu un *subespai vectorial de E* si

1. $\vec{u}, \vec{v} \in F \Rightarrow \vec{u} + \vec{v} \in F$
2. $\vec{u} \in F, k \in K \Rightarrow k\vec{u} \in F$.

Aquestes dues condicions ens diuen que les operacions de E permeten definir unes operacions a F . Observem que amb aquestes operacions F és automàticament un espai vectorial sobre K .

Un vector u és *combinació lineal* dels vectors v_1, \dots, v_n si existeixen $a^1, \dots, a^n \in K$ tals que

$$u = a^1 v_1 + \dots + a^n v_n.$$

De les condicions 1 i 2 de la definició de subespai vectorial resulta que tota combinació lineal de vectors v_1, \dots, v_n de F és un vector de F .

Proposició 2.1 Si S és un subconjunt d'un espai vectorial E , el conjunt $\langle S \rangle$ és el més petit dels subespais vectorials de E contenen S .

Si $\langle S \rangle = F$ es diu que S genera F , que F està generat per S o que S és un sistema de generadors de F .

Bases d'un espai vectorial

Un conjunt de vectors S es diu *linealment independent* si tota combinació lineal de vectors de S nul·la té tots els coeficients nuls: $a^1 v_1 + \dots + a^m v_m = \vec{0}$, $v_i \in S$, $i = 1, \dots, m \Rightarrow a^1 = \dots = a^m = 0$. En cas contrari diem que S és *linealment dependent*.

Proposició 3.1 v_1, \dots, v_m són linealment dependents si i només un d'ells és combinació lineal dels altres.

Una base d'un espai vectorial E és un sistema de generadors linealment independents.

Proposició 3.2 $B \subset E$ és una base de E si i només si tot $u \in E$ s'expressa de manera única com una combinació lineal d'elements de B .

Observació:

Si S és linealment independent, S és base de $\langle S \rangle$.

Proposició 3.3 Si S és linealment independent i $u \notin \langle S \rangle$, llavors $S \cup \{u\}$ és linealment independent.

Teorema 3.4 Tot espai vectorial $E \neq \{\vec{0}\}$ generat per un nombre finit de vectors té una base finita.

Tot sistema de generadors conté una base.

Teorema 3.5 (de Steinitz.) Sigui u_1, \dots, u_n una base de E i siguin v_1, \dots, v_m vectors linealment independents. Aleshores es poden substituir m vectors de la base u_1, \dots, u_n per v_1, \dots, v_m obtenint una nova base. En particular, $m \leq n$.

Corol·lari 3.6 *Si l'espai vectorial E té una base finita, totes les bases de E tenen el mateix nombre de vectors.*

La *dimensió* d'un espai vectorial E sobre un cos K és el nombre d'elements de les seves bases, si són finites. En cas contrari, direm que E és de dimensió infinita.

Corol·lari 3.7 *La dimensió d'un espai coincideix amb el nombre màxim d'elements linealment independents, i també amb el nombre mínim de generadors.*

Corol·lari 3.8 *Tot conjunt de vectors linealment independents pot completar-se fins a obtenir una base.*

Proposició 3.9 *Signi F un subespai de l'espai vectorial E . Si la dimensió de E és finita, la de F també i*

$$\dim F \leq \dim E.$$

A més a més,

$$\dim F = \dim E \Leftrightarrow F = E$$

Fórmula de Grassmann. Suma directa de subespais.

Signi E un espai vectorial i F, G dos subespais de E .

Proposició 4.1 *$F \cap G$ és un subespai vectorial de E .*

Per evitar el treball amb conjunts que no són subespais vectorials, normalment considerem, en comptes de la unió $F \cup G$, el subespai vectorial generat per aquesta unió. Aquest subespai és precisament

$$\{u + v \mid u \in F, v \in G\}$$

En efecte, és fàcil veure que aquest és el més petit dels subespais que contenen F i G . En direm *suma* de F i G i el designarem per $F + G$.

Teorema 4.2 (Fórmula de Grassmann) *Signin F i G dos subespais vectorials de E i suposem que la dimensió de E és finita. Aleshores $F, G, F \cap G$ i $F + G$ són tots de dimensió finita i*

$$\boxed{\dim F + \dim G = \dim(F + G) + \dim(F \cap G)}$$

Si $F \cap G = \{\mathbf{0}\}$ direm que la suma $F + G$ és una *suma directa* i escriurem

$$F \oplus G.$$

Proposició 4.3 *La suma $F + G$ és directa si i només si l'expressió d'un vector de $F + G$ com a suma d'un vector de F i un vector de G és única.*

Proposició 4.4 *Si la dimensió de E és finita, per a tot subespai F hi ha un altre subespai G tal que $E = F \oplus G$.*

El subespai esmentat a (4.4) es diu un *complementari de E* . F té, en general, molts complementaris.

La generalització de suma directa presenta més dificultats. Així, direm que la suma $F_1 + \dots + F_k$ és *suma directa* i escriurem

$$F_1 \oplus \dots \oplus F_k$$

si l'expressió de tot vector de $F_1 + \dots + F_k$ com a suma de vectors de F_1, \dots, F_k és única.

Suma directa d'espais vectorials

Proposició 5.1 *Si E i F són de dimensió finita, $E \oplus F$ també i $\dim E \oplus F = \dim E + \dim F$.*

Espai vectorial quocient

Sigui E un espai vectorial i F un subespai vectorial de E . Direm que $u, v \in E$ estan *relacionats mòdul F* si $u - v \in F$. Aquesta relació és d'equivalència i es pot formar el corresponent conjunt quocient que designarem per E/F .

Proposició 6.1 *Si E és de dimensió finita, E/F també ho és i*

$$\boxed{\dim E/F = \dim E - \dim F}$$

Coordenades

Proposició 7.1 *Les matrius dels canvis de base són sempre invertibles.*